

驾驶自动化分级定级表

序号	功能类别	分级定级	功能标准名称	相似名称	功能定义	适用范围
1	安全预警类	L0	驾驶员疲劳监测 (DFM)	驾驶员行为监测 (DMS)	实时监测驾驶员状态并在确认其疲劳时发出提示信息	乘用车、商用车
2	安全预警类	L0	驾驶员注意力监测 (DAM)	驾驶员行为监测 (DMS)	实时监测驾驶员状态并在确认其注意力分散时发出提示信息	乘用车、商用车
3	安全预警类	L0	交通标志识别 (TSR)		自动识别车辆行驶路段的交通标志并发出提示信息	乘用车、商用车
4	安全预警类	L0	智能限速提示 (ISLI)	智能超速提醒 (TSW)、 限速辅助提示 (SLA)	自动获取车辆当前条件下所应遵守的限速信息并实时监测车辆行驶速度, 当车辆行驶速度不符合或即将超出限速范围的情况下适时发出提示信息	乘用车、商用车
5	安全预警类	L0	弯道速度预警 (CSW)	弯道巡航辅助 (BCA)	对车辆状态和前方弯道进行监测, 当行驶速度超过弯道的安全通行车速时发出警告信息	乘用车、商用车
6	安全预警类	L0	前向车距监测 (FDM)		实时监测本车与前方车辆车距, 并以空间或时间距离等方式显示车距信息	乘用车、商用车
7	安全预警类	L0	前向碰撞预警 (FCW)		实时监测车辆前方行驶环境, 并在可能发生前向碰撞危险时发出警告信息	乘用车、商用车
8	安全预警类	L0	后向碰撞预警 (RCW)		实时监测车辆后方环境, 并在可能受到后方碰撞危险时发出警告信息	乘用车、商用车
9	安全预警类	L0	车道偏离预警 (LDW)		实时监测车辆在本车道的行驶状态, 并在出现或即将出现非驾驶意愿的车道偏离时发出警告信息	乘用车、商用车

10	安全预警类	L0	变道碰撞预警 (LCW)	变道辅助 (LCA)	在车辆变道过程中, 实时监测相邻车道, 并在车辆侧方和/或后方出现可能与本车发生碰撞危险的其它道路使用者时发出警告信息	乘用车、商用车
11	安全预警类	L0	盲区监测 (BSD)	盲点监测 (BSA)	实时监测驾驶员视野盲区, 并在盲区内出现其他道路使用者时发出提示或警告信息	乘用车、商用车
12	安全预警类	L0	侧面盲区监测 (SBSD)		实时监测驾驶员视野的侧方及侧后方盲区, 并在盲区内出现其他道路使用者时发出提示或警告信息	乘用车、商用车
13	安全预警类	L0	转向盲区监测 (STBSD)		在车辆转向过程中, 实时监测驾驶员转向盲区, 并在盲区内出现其他道路使用者时发出提示或警告信息	乘用车、商用车
14	安全预警类	L0	后方交通穿行提示 (RCTA)		在车辆倒车时, 实时监测车辆后部横向接近的其他道路使用者, 并在可能发生碰撞危险时发出警告信息	乘用车、商用车
15	安全预警类	L0	前方交通穿行提示 (FCTA)		在车辆低速前进时, 实时监测车辆前部横向接近的其他道路使用者, 并在可能发生碰撞危险时发出警告信息	乘用车、商用车
16	安全预警类	L0	车门开启预警 (DOW)		在停车状态即将开启车门时, 监测车辆侧方及侧后方的其他道路使用者, 并在可能因车门开启而发生碰撞危险时发出警告信息	乘用车、商用车
17	安全预警类	L0	倒车辅助 (RCA)	倒车影像监测 (RVC)	在车辆倒车时, 实时监测车辆后方环境, 并为驾驶员提供影像或警告信息	乘用车、商用车
18	安全预警类	L0	低速行车辅助 (MALS0)	泊车辅助 (PDC)	在车辆低速行驶时, 探测其周围障碍物, 并当车辆靠近障碍物时为驾驶员提供影像或警告信息	乘用车、商用车
19	驾驶辅助类	L0	自动紧急制动 (AEB)	行人紧急制动 (PEB)、低速紧急制动 (RBF)	实时监测车辆前方行驶环境, 并在可能发生前向碰撞危险时自动启动车辆制动系统使车辆减速, 以避免碰撞或减轻碰撞后果	乘用车、商用车
20	驾驶辅助类	L0	后向自动紧急制动 (RAEB)		车辆向后行驶时, 实时监测车辆后方环境并在可能发生碰撞危险时, 自动启动车辆制动系统使车辆减速, 以避免碰撞或减轻碰撞后果	乘用车、商用车
21	驾驶辅助类	L0	自动紧急转向 (AES)		实时监测车辆前方、侧方及侧后方行驶环境, 在可能发生碰撞危险时自动控制车辆转向, 以避免碰撞或减轻碰撞后果	乘用车、商用车

22	驾驶辅助类	L0	紧急制动辅助 (EBA)		实时监测车辆前方行驶环境，在可能发生碰撞危险时提前采取措施以减少制动响应时间并在驾驶员采取制动操作时辅助增加制动压力，以避免碰撞或减轻碰撞后果	乘用车、商用车
23	驾驶辅助类	L0	紧急转向辅助 (ESA)		实时监测车辆前方、侧方及侧后方行驶环境，在可能发生碰撞危险且驾驶员有明确的转向意图时辅助驾驶员进行转向操作	乘用车、商用车
24	驾驶辅助类	L0	智能限速控制 (ISLC)		自动获取车辆当前条件下所应遵守的限速信息，实时监测并辅助控制车辆行驶速度，以使其保持在限速范围之内	乘用车、商用车
25	驾驶辅助类	L0	加速踏板防误踩 (AMAP)	加速失误报警 (AMW)	在车辆起步或低速行驶时，因驾驶员误踩加速踏板产生紧急加速而可能与周边障碍物发生碰撞时，自动抑制车辆加速	乘用车、商用车
26	驾驶辅助类	L0	车道偏离抑制 (LDP)		实时监测车辆与车道线的相应位置，在车辆将发生车道偏离时控制车辆横向运动，辅助驾驶员将车辆保持在原车道内行驶	乘用车、商用车
27	驾驶辅助类	L1	车道保持辅助 (LKA)	主动车道保持 (ALK)	实时监测车辆与车道边线的相应位置，持续或在必要情况下控制车辆横向运动，使其保持在原车道内行驶	乘用车、商用车
28	驾驶辅助类	L1	自适应巡航控制 (ACC)		实时监测车辆前方行驶环境，在设定的速度范围内自动调整行驶速度，以适应前方车辆和/或道路条件等引起的驾驶环境变化	乘用车、商用车
29	驾驶辅助类	L1	全速自适应巡航控制 (FSRA)		实时监测车辆前方行驶环境，在设定的速度范围内自动调整行驶速度并具有减速至停止或从停止状态自动起步的功能，以适应前方车辆和或道路条件等引起的驾驶环境变化	乘用车、商用车
30	驾驶辅助类	L1	倒车辅助 (RA)		可以记录驾驶员之前的前进轨迹，当想要退回先前位置时，系统可提供横向控制，由驾驶员进行纵向控制完成退回	乘用车、商用车
31	驾驶辅助类	L1	泊车转向辅助 (PLA)		在车辆泊车入库时，提供自动转向辅助，并监测车辆周围区域，在报警区域内出现障碍物时发出提示或警告信息	乘用车、商用车
32	驾驶辅助类	L2	车道居中控制 (LCC)		实时监测车辆与车道边线的相应位置，持续自动控制车辆横向和纵向运动，使车辆始终在车道中央区域行驶	乘用车、商用车

33	驾驶辅助类	L2	交通拥堵辅助 (TJA)		在车辆低速通过交通拥堵路段时, 实时监测车辆前方及相邻车道行驶环境, 并自动对车辆进行横向和纵向控制, 其中部分功能的使用需经过驾驶员的确认	乘用车、商用车
34	驾驶辅助类	L2	导航智能驾驶 (NP)	导航驾驶辅助 (NDA)	允许车辆在特定条件下按照地图导航规划的路径自动巡航行驶	乘用车、商用车
35	驾驶辅助类	L2	单车道行驶控制 (SLDC)		能实时监测车辆前方及相邻车道行驶环境, 并在结构化道路的动态驾驶任务中可持续的执行对车辆横向和纵向控制以保持车辆在自车道行驶, 其中部分功能需要经过人工确认	乘用车、商用车
36	驾驶辅助类	L2	多车道行驶控制 (MLDC)		持续控制车辆的横向和纵向运动, 辅助驾驶员在车道内及各车道间行驶	乘用车、商用车
37	驾驶辅助类	L2	触发换道功能 (TLC)	拨杆变道 (DTLC)	在车辆行驶过程中, 当驾驶员发出换道指令时, 在保证安全的前提下辅助驾驶员执行换道动作	乘用车、商用车
38	驾驶辅助类	L2	自动换道功能 (ALC)	车道切换辅助功 (ALC)	在车辆行驶过程中, 在保证安全的前提下系统自动执行换道动作	乘用车、商用车
39	驾驶辅助类	L2	狭窄空间辅助 (NSA)		在车辆低速通过狭窄路段时, 实时监测车辆周边环境, 并自动对车辆进行横向和纵向控制, 辅助驾驶员通过	乘用车、商用车
40	驾驶辅助类	L2	远程泊车辅助 (RPA)	遥控泊车 (RPA)	可通过手机 APP 实现在车外控制车辆泊入泊出, 同时对车辆横纵向控制进行接管, 但不具备自动搜寻车位功能	乘用车、商用车
41	驾驶辅助类	L2	训练泊车辅助 (TPA)	记忆泊车 (HPA)	完成一次泊车操作后, 系统可记录泊车路线, 再次接近车位时系统可以同时车辆横纵向控制进行接管, 实现全自动的泊车操作	乘用车、商用车
42	驾驶辅助类	L2	智慧躲闪 (ID)		当车道居中保持功能或智能巡航辅助模式开启且处于工作状态, 系统识别到相邻车道有大型车辆 (货车、卡车、客车等) 且本车速度高于邻道车辆时, 将控制本车略微远离大车行驶。超越大车后, 本车将恢复至当前车道中央区域行驶	乘用车, 商用车
注1: 对于不在驾驶自动化分级定级表内的驾驶自动化功能按照GB/T 40429-2021《汽车驾驶自动化分级》的要求研判。						
注2: 此表格全部引用自中国汽车工业协会发布的《智能网联汽车 (驾驶自动化) 分级统计指南》(T/CAAMTB 98-2022) 附录B。						